



Caractéristiques & Avantages:

- Indication de position
- Sans entretien
- Limites de rotation réglable manuellement
- Rotation réversible
- Commande manuelle

Présentation technique

La gamme de servomoteurs VA-05 s'alimente en 24Vca/cc ou 230Vca en fonction du modèle. Ils sont disponibles avec une entrée de signal de commande TOR, flottant (régulation 3 points) ou proportionnel et différents couples nominaux. Toutes les unités peuvent être dotées de contact(s) auxiliaire(s) en option.

Le sens de rotation peut être inversé. Le servomoteur est protégé contre les surcharges, ne requiert pas de contact de fin de course et s'arrête automatiquement en butée.

Références

VA-05A-24

Servomoteur de clapet 24 Vca/cc 5Nm TOR ou 3 points

VA-05A-24S

Servomoteur de clapet 24 Vca/cc 5Nm TOR rien ou 3 points avec contacts auxiliaires

VA-05A-230

Servomoteur de clapet 230 Vca 5Nm TOR ou 3 points

VA-05A-230S

Servomoteur de clapet 230 Vca 5Nm TOR ou 3 points avec contacts auxiliaires

VA-05M-24

Servomoteur de clapet 24 Vca/cc 5Nm proportionnel

Caractéristiques

Alimentation:

VA-05x-24	24 Vca (50/60Hz) 24 Vcc ±20%
VA-05x-230	85-265 Vca (230 V nominal)

Consommation de puissance maximale:

VA-05A-24	1 W
VA-05M-24	1,5 W
VA-05A-230	1,5 W

Raccordement bornier 0.5 to 1.5mm²

Angle de rotation 95° Max.

Temps de marche 60 to 120s @ 90°

Accouplement de clapet:

carré	8-12 mm
rond	8-16 mm

Taille de clapet Jusqu'à 1m² environ

Protection IP42

Capacité de contacteur aux.: SPDT 5(2,5)A @250 Vca

Durée de vie >60000 cycles (0°-95°-0°)

Plages de fonctionnement:

Température	-30 à +50°C
RH	5 à 95% RH

Classe de protection

VA-05x-24 III

VA-05x-230 II

Conformité CE

Pays d'origine Allemagne



Versions 24 Vca/cc

Les produits cités dans cette fiche technique sont compatibles aux exigences des directives de l'UE : 2014/30/EU

Versions 230 Vca

Les produits cités dans cette fiche technique sont compatibles aux exigences des directives de l'UE : 2014/30/EU et 2014/35/EU

Directive DEEE:



A la fin de vie de ce produit, veuillez en disposer selon la législation locale.
Ne pas le jeter avec les ordures ménagères.
Ne pas incinérer

Installation

1. Vérifiez que le câble d'alimentation est débranché avant toute intervention sur le servomoteur.
2. Fixer le servomoteur à l'axe du clapet en serrant l'écrou de la bande de serrage à la main.
3. Le servomoteur se fixe sur le dispositif anti-giratoire. Celui-ci est à l'arrière du boîtier, et se détache afin d'être fixé, à l'avance, sur la surface où le servomoteur doit être placé.
4. Mettre le servomoteur en position fermée. A l'aide du bouton poussoir de la commande manuelle, tourner jusqu'à ce que le servomoteur soit en place puis serrer la bande de serrage.
5. Si le clapet n'a pas de butée fixe, l'angle de rotation est ajustable mécaniquement en repositionnant les butées réglables.
6. Dévisser la vis sur le couvercle du servomoteur, lever le couvercle et fixer le câblage au bornier en laissant un peu de jeu à l'intérieur de l'unité. Placer le soulagement de traction fourni autour du câble en pressant jusqu'à ce qu'il s'enclique, puis l'insérer dans l'emplacement prévu à cet effet dans le boîtier.
7. S'assurer que le voltage est dans les limites de la plage de tolérance spécifiée. Replacer le couvercle après avoir effectué les connexions électriques.

Modes de fonctionnement et raccordements

TOR

En connectant l'alimentation électrique aux terminaux 1 et 2, et en plaçant l'interrupteur de direction de rotation sur 'R', le servomoteur se déplace sur la position 1. Si tous les terminaux (1,2, et 3) sont alimentés, le servomoteur se déplace sur la position 0.

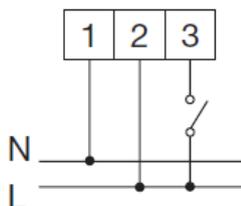
3-points.

En connectant l'alimentation électrique aux terminaux 1 et 2, et plaçant l'interrupteur de direction de rotation sur 'R', le servomoteur se déplace sur la position 1. Si l'alimentation est interrompue, le servomoteur reste sur la position actuelle. Si tous les terminaux (1,2, et 3) sont alimentés, le servomoteur se déplace sur la position 0.

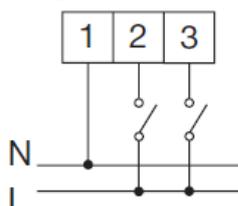
Proportionnel.

En connectant l'alimentation électrique aux terminaux 1 et 2, et le signal de référence appliquée au terminal 3 de 0(2) ... 10 Vcc, déplace le servomoteur sur la position spécifiée. La position réelle du clapet (0 ... 100%) est transmise par un signal de retour (U) vers le terminal 4 au cas où il est nécessaire de communiquer le signal avec d'autres servomoteurs.

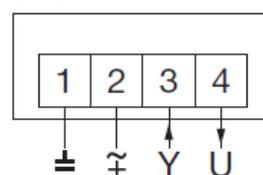
TOR



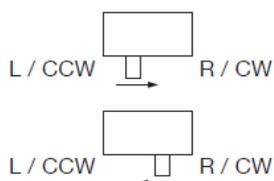
3-Points



Proportionnel



Commutateur rotatif (modèle TOR & 3-point)



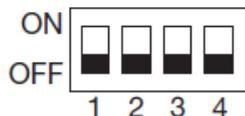
	L / CCW	R / CW
TOR		
CW (0 to 90°)	1, 2 + 3	1, 2
CCW (90 to 0°)	1, 2	1, 2 + 3
3-Point		
CW (0 to 90°)	1, 3	1, 2
CCW (90 to 0°)	1, 2	1, 3

Modes de fonctionnement et raccordements (suite)

Commutateur DIP pour le sens de rotation et type de signal (modèle proportionnel)

Par défaut, tous les commutateurs sont réglés sur « OFF ».

- 1- Plage du signal de sortie
- 2- Type de signal de commande
- 3- Sens de rotation
- 4- Réglage de la plage d'angle



SENS DE ROTATION

Le réglage d'usine du sens de rotation est dans le sens des aiguilles d'une montre. Il peut être réglé par le commutateur DIP 3.

SIGNAL DE SORTIE (Y)

Le signal de sortie (pour l'angle calibré Y) peut être réglé par le commutateur DIP 1 and 2.

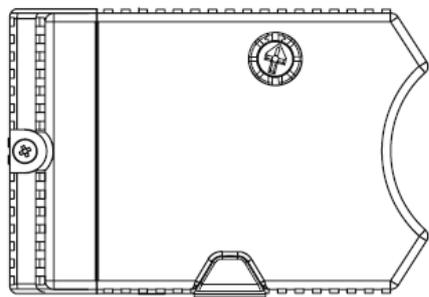
REGLAGE DE LA PLAGE D'ANGLE : >30°

- 1 - Mettre le servomoteur sous tension
- 2 – Régler les butées mécaniques
- 3 – mettre le commutateur 4 sur ON, puis retourner sur OFF
- 4 – le servomoteur commence le processus de réglage de la plage d'angle (60-120s)
- 5 – Y représente alors l'angle calibré

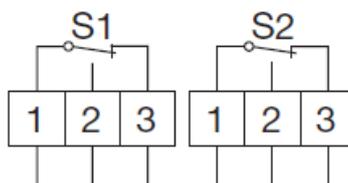
	OFF	ON
Sens de rotation		
Clockwise (0 to 90°)	3	-
Counter clockwise (90 to 0°)	-	3
Signal de sortie (Y)		
2 à 10 Vcc (standard)	1,2	-
0 à 10 Vcc	2	1
4-20 mA	1	2
0 à 20 mA	-	1,2

Réglage des contacts auxiliaires

L'échelle du bouton de réglage correspond à un pourcentage de la graduation, de 0° à 90°.



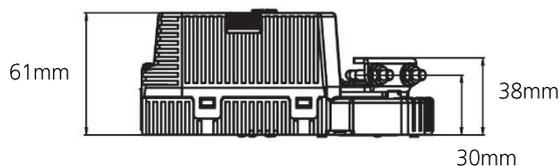
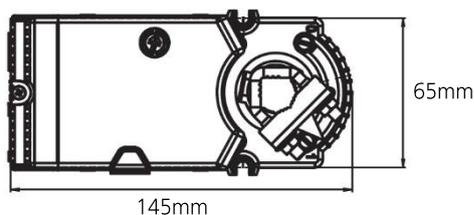
1) Le bo par exer



oteur et choisir la position de commutation requise en tournant le bouton vers la droite ;

2) Le bouton de réglage est fixé sur "1". Arrêter le servomoteur et choisir la position de commutation requise en tournant le bouton vers la gauche; par exemple 8 = 20%

Dimensions



Bien que tous les efforts aient été faits pour assurer l'exactitude de cette fiche technique, Sontay ne peut pas accepter la responsabilité pour les dommages, les blessures, perte ou dépense due à des erreurs ou des omissions.

Dans l'intérêt de meilleures performances techniques, cette fiche peut être modifiée sans préavis.



Features & Benefits

- Maintenance-free
- Position indication
- Reversible rotation
- Mechanically set rotation limits
- Manual override

Technical Overview

The VA-08 range of actuators require either a 24Vac/dc or 230Vac supply depending on version ordered. They are available to accept either an on/off/floating (raise/lower) or modulating control signal input. They also have auxiliary switch option.

The direction of rotation can be reversed by a simple selector switch. The actuator is overload-proof, and requires no limit switches and automatically stops when the end stop is reached.

Product Codes

VA-08A-24	24Vac/dc 8Nm on/off or Floating actuator
VA-08A-24S	24Vac/dc 8Nm on/off or Floating actuator with auxiliary switch
VA-08A-230	230Vac 8Nm on/off or Floating actuator
VA-08A-230S	230Vac 8Nm on/off or Floating actuator with auxiliary switch
VA-08M-24	24Vac/dc 10Nm Modulating actuator
VA-08M-24S	24Vac/dc 10Nm Modulating actuator with auxiliary switch

Specification

Power supply:	VA-x-24	19-29Vac/dc (24V nominal)
	VA-08A-230	85-265Vac (230V nominal)
Max. power consumption:	VA-x-24	
	Running	2W
	Stopped	1W
	VA-08A-230	
	Running	1.5W
	Stopped	1W
Connection	Via 1m flying lead (halogen free)	
Angle of rotation	0° - 95°	
Running time	VA-08A -x	60 to 120s / 90°
	VA-08M -24	<150s / 90°
Damper coupling:	Square	8-12mm
	Round	8-16mm
Damper size	Up to approx. 1.6m ²	
Protection	IP54 (cable downwards)	
Aux. switch rating	SPDT 5(2.5)A @250Vac	
Service life	>60000 cycles (0°-95°-0°)	
Ambient:	Temperature	-20 to +50°C
	RH	5 to 95% RH
Protection class	VA-x-24	III
	VA-08A-230	II
Conformity	CE	
Country of origin	Germany	



24Vac/dc versions

The products referred to in this data sheet meet the requirements of EU Directive 2014/30/EU

230Vac versions

The products referred to in this data sheet meet the requirements of EU 2014/30/EU and 2014/35/EU

WEEE Directive:



At the end of the products useful life please dispose as per the local regulations.
Do not dispose of with normal household waste.
Do not burn.

Installation

1. Ensure that all power is disconnected before carrying out any work on the damper actuator.
2. Attach the actuator to the damper spindle, finger tighten the nuts on the V-clamp.
3. Fix the anti-rotation device to the back of the actuator. This is supplied connected to the back of the housing, to release simply buckle.
4. Move the damper to the closed position. Using the manual override push button, turn the clamp until the actuator is in the correct position and tighten the V-clamp.
5. If the damper has no fixed stops of its own, the angle of rotation / working range can be adjusted mechanically by re-positioning the adjustable stops.
6. Terminate the cores of the flying lead as required and ensure that the voltage is within the specified tolerances.

Operating Modes & Connections

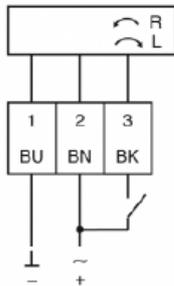
2-Point

Through connecting the power supply to BU+BN (1+2) and the direction of rotation switch on position "R" moves the actuator to position 1. Is also BK (1+2+3) connected to the power supply the actuator is moving to position 0.

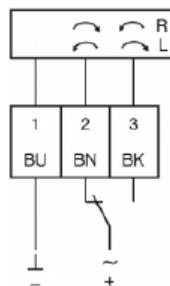
3-point

Through connecting the power supply to BU+BN (1+2) and the direction of rotation switch on position "R" moves the actuator to position 1. If the power supply is interrupted the actuator maintains its current position. Is also BU+BK (1+3) connected to the power supply the actuator is moving in direction 0

2-Point



3-Point

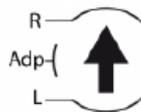


Rotary direction switch

R= clockwise

Adp= adaption

L= counter clockwise



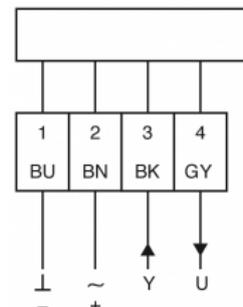
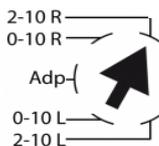
Modulating

Through connecting the power supply to BU+BN (1+2) and a reference signal Y to BK (3) of 0(2)...10Vdc, moves the actuator to its specified position. The actual damper position 0...100% is a feedback signal U for example to share the signal with other actuators.

Mode-switch

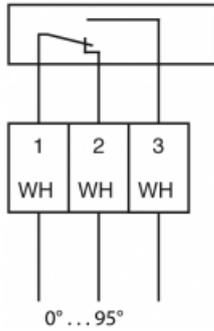
Mode-switch with five positions at the housing

- Rotary direction right 2-10V
- Rotary direction right 0-10V
- Adp = Adaption
- Rotary direction left 2-10V
- Rotary direction left 0-10V

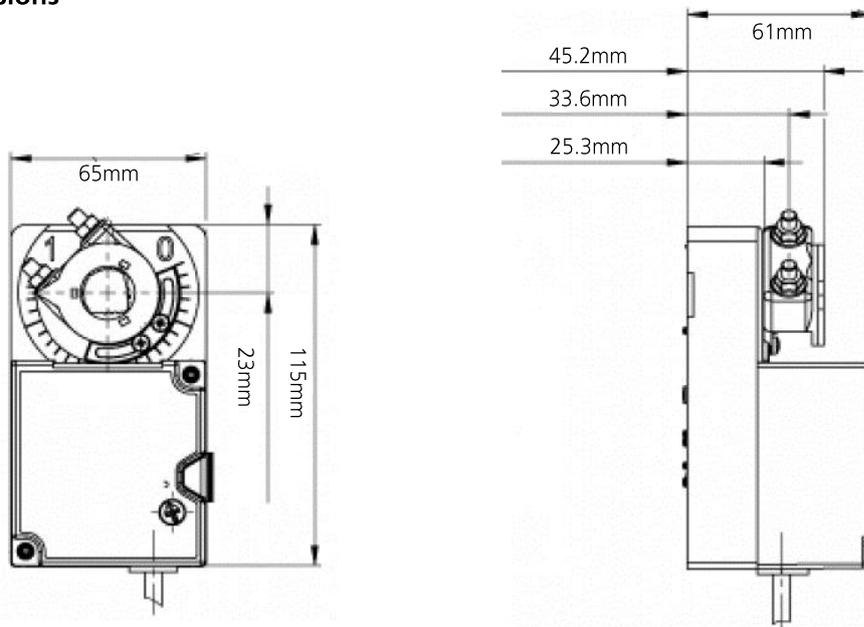


Operating Modes & Connections (continued)

Adjustment of auxiliary switches



Dimensions



Whilst every effort has been made to ensure the accuracy of this specification, Sontay cannot accept responsibility for damage, injury, loss or expense from errors or omissions. In the interest of technical improvement, this specification may be altered without notice.

Tel: +44 (0)1732 861200 - E-mail: sales@sontay.com - Web: www.sontay.com

© 2017 Sontay Limited. All rights reserved